

## ΕΠΑΝΑΛΗΠΤΙΚΑ ΘΕΜΑΤΑ Ο.Ε.Φ.Ε. 2003

# **ΘΕΜΑΤΑ ΦΥΣΙΚΗΣ Γ' ΛΥΚΕΙΟΥ**

## **ΘΕΤΙΚΗΣ & ΤΕΧΝΟΛΟΓΙΚΗΣ ΚΑΤΕΥΘΥΝΣΗΣ**

### **ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ**

**OEMA 1°**

- 1.** γ
  - 2.** δ
  - 3.** α
  - 4.** β
  - 5.** δ
  - 6.**
    - α. Λανθασμένη
    - β. Σωστή
    - γ. Λανθασμένη
    - δ. Σωστή
    - ε. Λανθασμένη

2003

**ΘΕΜΑ 2°**

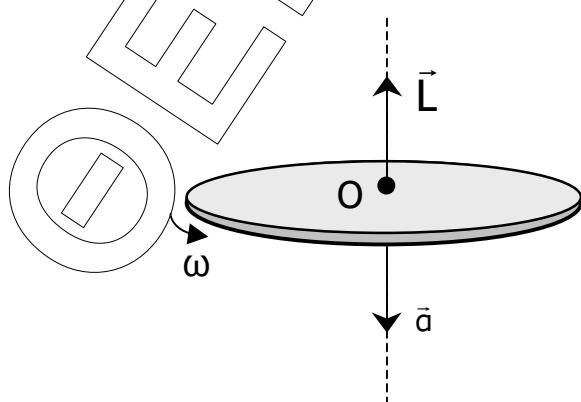
A. a)  $A' = 2A \sin u \sqrt{2} \frac{\sqrt{r_1 - r_2}}{2\lambda} = 2A \cdot \sin u \sqrt{2} \frac{\pi}{2\lambda} = 2A \cdot \sin u \frac{\pi}{3} = A$

$$\beta) \quad y = A' \cdot \eta \mu 2\pi \left( \frac{t}{T} - \frac{r_1 + r_2}{2\lambda} \right) \dot{\eta}$$

$$y = A \cdot \eta \mu 2\pi \left( \frac{t}{T} - \frac{r_1 + r_2}{2\lambda} \right)$$

$$U = \omega \cdot A \cdot \sigma u v 2\pi$$

B. a)



- β) i) Λανθασμένη, γιατί η γωνιακή ταχύτητα του δίσκου μεταβάλλεται  
 ii) Λανθασμένη, γιατί η γωνιακή ταχύτητα του δίσκου μεταβάλλεται και η στροφορμή του έχει μέτρο  $L=I\cdot\omega$ .

iii) Σωστή, γιατί  $K = \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{I^2 \omega^2}{2I} = \frac{L^2}{2I}$

- Γ. a) Η συχνότητα  $f_1$  του ήχου που αντιλαμβάνεται ο παρατηρητής όταν πλησιάζει την ακίνητη πηγή, δίνεται από τη σχέση:

$$f_1 = \frac{U + U_A}{U} f_s.$$

Η συχνότητα  $f_2$  του ήχου που αντιλαμβάνεται ο ακίνητος παρατηρητής όταν η πηγή τον πλησιάζει, δίνεται από τον τύπο:

$$f_2 = \frac{U}{U - U_s} f_s \quad \text{ή} \quad f_2 = \frac{U}{U - U_A} f_s$$

- β) Διαιρώντας κατά μέλη τις δύο προηγούμενες εξισώσεις έχουμε:

$$\frac{f_1}{f_2} = \frac{\frac{U + U_A}{U} f_s}{\frac{U - U_A}{U} f_s} = \frac{(U + U_A)(U - U_A)}{U^2} \quad \text{ή} \quad \frac{f_1}{f_2} = \frac{U^2 - U_A^2}{U^2} = 1 - \frac{U_A^2}{U^2} < 1$$

Επομένως είναι  $f_1 < f_2$

### ΘΕΜΑ 3°

- a) Η ροπή αδράνειας του συστήματος των δύο σωμάτων είναι:

$$I = I_{\Delta} + mR^2 = \frac{1}{2}MR^2 + mR^2 = 0,08 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$$

- β) Από τη διατήρηση της στροφορμής του συστήματος δίσκος-μάζα, έχουμε:

$$\bar{L}_{\text{πριν}} = \bar{L}_{\text{μετά}} \quad \text{ή} \quad m\omega_o R = I\omega \quad \text{ή} \quad \omega_o = \frac{I\omega}{mR} = 40 \text{ m/s}.$$

- γ) Από το θεμελιώδη νόμο της στροφικής κίνησης υπολογίζουμε το μέτρο της γωνιακής επιβράδυνσης του συστήματος.

$$\tau = I\alpha \quad \text{ή} \quad F \cdot R = I \cdot \alpha \quad \text{ή} \quad \alpha = \frac{FR}{I} = 20 \text{ rad/sec}^2$$

$$\text{Είναι: } \alpha = \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \left| \frac{0 - \omega}{t} \right| \quad \text{ή} \quad t = \frac{\omega}{\alpha} = 1 \text{ sec}$$

- δ) Υπολογίζουμε τη γωνιακή ταχύτητα του συστήματος τη χρονική στιγμή  $t_1 = 0,5 \text{ sec}$ .

$$\alpha = \left| \frac{\Delta\omega}{\Delta t} \right| \quad \text{ή} \quad \alpha = \left| \frac{\omega_1 - \omega}{t_1} \right| \quad \alpha = -\frac{\omega_1 - \omega}{t_1} \quad \text{ή} \quad \alpha = \frac{\omega - \omega_1}{t_1}$$

$$\omega - \omega_1 = \alpha \cdot t_1 \quad \text{ή} \quad \omega_1 = \omega - \alpha \cdot t_1 \quad \text{ή} \quad \omega_1 = 10 \text{ rad/s}$$

$$\text{Η κινητική ενέργεια του συστήματος είναι } K = \frac{1}{2} I \omega_1^2 = 4J$$

Ο ρυθμός ελάττωσης της κινητικής ενέργειας του συστήματος είναι ίσος με την ισχύ της F τη χρονική στιγμή t<sub>1</sub>=1sec.

$$\frac{\Delta K}{\Delta t} = \tau \cdot \omega_1 = F \cdot R \cdot \omega_1 = 16J/\text{sec}$$

#### ΘΕΜΑ 4°

- a) Από το στιγμιότυπο του κύματος υπολογίζουμε το μήκος κύματος λ και το πλάτος A των κυμάτων που η συμβολή τους δίνει το στάσιμο κύμα. Έχουμε:

$$\frac{\lambda}{4} = 20\text{cm} \quad \text{ή } \lambda = 80\text{cm} \quad \text{και} \quad 2A = 10\text{cm} \quad \text{ή } A = 5\text{cm}$$

Η εξίσωση του στάσιμου κύματος είναι:

$$y = 2As \sin 2\pi \frac{x}{\lambda} \quad \text{ή} \quad y = 10 \sin 2\pi \frac{x}{80} \quad \text{ή}$$

$$y = 10 \sin \frac{\pi x}{40} \quad (t \rightarrow s, x, y \rightarrow \text{cm})$$

- β) Το πλάτος της ταλάντωσης του σημείου K υπολογίζεται από τη σχέση:

$$A_K = 2A \left| \sin 2\pi \frac{x_K}{\lambda} \right| = 10 \left| \sin 2\pi \frac{50}{80} \right| \text{cm} = 10 \left| \sin \frac{5\pi}{4} \right| \text{cm} =$$

$$= 10 \sin \left( \pi + \frac{\pi}{4} \right) \text{cm} = 10 \frac{\sqrt{2}}{2} \text{cm} = 5\sqrt{2} \text{cm}$$

- γ) i) Από τη διατήρηση της ενέργειας της ταλάντωσης για το σημείο K έχουμε:

$$\frac{1}{2} D y^2 + \frac{1}{2} m u^2 = \frac{1}{2} D A_K^2 \quad \text{ή} \quad m \omega^2 y^2 + m \left( \frac{u_{\max}}{2} \right)^2 = m \omega^2 A_K^2 \quad \text{ή}$$

$$\omega^2 y^2 + \frac{1}{4} u_{\max}^2 = \omega^2 A_K^2 \quad \text{ή} \quad \omega^2 y^2 + \frac{1}{4} \omega^2 A_K^2 = \omega^2 A_K^2 \quad \text{ή}$$

$$y^2 = A_K^2 \left( 1 - \frac{1}{4} \right) \quad \text{ή} \quad y = \pm A_K \sqrt{\frac{3}{4}} \quad \text{ή} \quad y = \pm 5\sqrt{2} \frac{\sqrt{3}}{2} \text{cm} \quad \text{ή}$$

$$y = \pm 2,5\sqrt{6} \text{cm}$$

- ii) Το ζητούμενο πηλίκο είναι:

$$\frac{U}{K} = \frac{E}{K} = \frac{E}{K} - 1 = \frac{\frac{1}{2} m u_{\max}^2}{\frac{1}{2} m u^2} - 1 = \left( \frac{u_{\max}}{u} \right)^2 - 1 = \left( \frac{1}{2} u_{\max} \right)^2 - 1 = 4 - 1 = 3$$

- δ) Η τετμημένη x<sub>λ</sub> του σημείου Λ υπολογίζεται από την εξίσωση του πλάτους του. Δηλαδή:

$$A_\Lambda = 2A \left| \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} \right| \quad \text{or} \quad A = 2A \left| \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} \right| \quad \left| \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} \right| = \frac{1}{2} \quad \text{or} \quad \left| \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} \right| = \sin \pi \frac{\pi}{3}$$

$$\sin 2\pi = \frac{x_\Lambda}{\lambda} = \pm \sin \pi \frac{\pi}{3} \quad \text{or} \quad \begin{cases} \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = \sin \pi \frac{\pi}{3} \\ \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = \sin \left( \pi - \frac{\pi}{3} \right) \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = \sin \pi \frac{\pi}{3} \\ \sin 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = \sin \frac{2\pi}{3} \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = 2\kappa\pi + \frac{\pi}{3} \\ 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = 2\kappa\pi - \frac{\pi}{3} \\ 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = 2\kappa\pi + \frac{2\pi}{3} \\ 2\pi \frac{x_\Lambda}{\lambda} = 2\kappa\pi - \frac{2\pi}{3} \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} x_\Lambda = \left( \kappa + \frac{1}{6} \right) \lambda \\ x_\Lambda = \left( \kappa - \frac{1}{6} \right) \lambda \\ x_\Lambda = \left( \kappa + \frac{1}{3} \right) \lambda \\ x_\Lambda = \left( \kappa - \frac{1}{3} \right) \lambda \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} \kappa = 0: x_\Lambda = \frac{80}{6} \text{ cm} \\ \kappa = 1: x_\Lambda = 5 \frac{80}{6} \text{ cm} \\ \kappa = 0: x_\Lambda = \frac{80}{3} \text{ cm} \\ \kappa = 1: x_\Lambda = 2 \frac{80}{3} \text{ cm} \end{cases}$$

Δεκτή είναι η τιμή  $x_\Lambda = \frac{80}{3} \text{ cm}$

$$\text{Επομένως } KL = x_K - x_\Lambda = 50 \text{ cm} - \frac{80}{3} \text{ cm} = \frac{150 - 80}{3} \text{ cm} \quad \text{και} \quad KL = \frac{70}{3} \text{ cm.}$$

